

**Vorlesung**  
**Grundlagen der Theoretischen Informatik /**  
**Einführung in die Theoretische Informatik I**

**Bernhard Beckert**

**Institut für Informatik**



**Sommersemester 2007**

Diese Vorlesungsmaterialien basieren ganz wesentlich auf den Folien zu den Vorlesungen von

**Katrin Erk** (gehalten an der Universität Koblenz-Landau)

**Jürgen Dix** (gehalten an der TU Clausthal)

Ihnen beiden gilt mein herzlicher Dank.

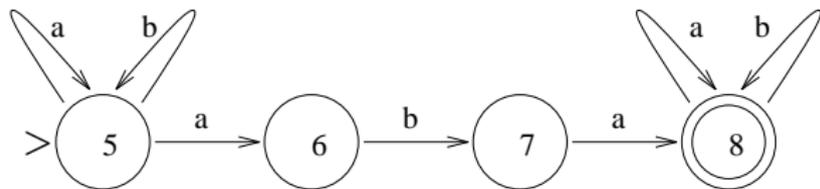
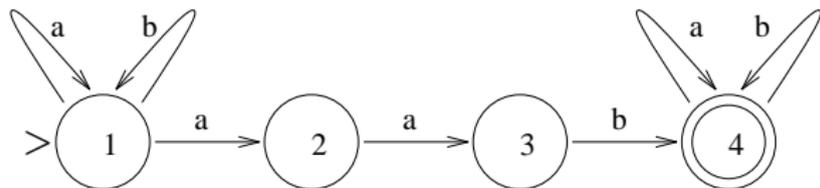
*– Bernhard Beckert, April 2007*

# Gleichmächtigkeit von DEA und NDEA

## Zunächst ein konkretes Beispiel

Ein NDEA, der die folgende Sprache akzeptiert:

$$L_{aab/aba} = \{w \in \{a, b\}^* \mid w \text{ hat } aab \text{ oder } aba \text{ als Teilwort}\}$$



## Zunächst ein konkretes Beispiel

### Startzustand:

Menge der alten Startzustände, also  $\{1, 5\}$ .

### Nächster Schritt:

Übergang von  $\{1, 5\}$  mit  $a$

$$\Delta(1, a) = \{1, 2\}$$

$$\Delta(5, a) = \{5, 6\}$$

Also, neuer Zustand  $\{1, 2, 5, 6\}$  mit

$$\delta_{\mathcal{A}_{\text{DEA}}}(\{1, 5\}, a) = \{1, 2, 5, 6\}$$

## Zunächst ein konkretes Beispiel

### Nächster Schritt:

Übergang von  $\{1, 5\}$  mit  $b$ .

$$\Delta(1, b) = \{1\}$$

$$\Delta(5, b) = \{5\}$$

Für den Eingabebuchstaben  $b$  bleibt  $\mathcal{A}_{\text{DEA}}$  also im Startzustand.

## Zunächst ein konkretes Beispiel

### Nächster Schritt:

Übergang von  $\{1, 2, 5, 6\}$  mit  $a$

$$\Delta(1, a) = \{1, 2\}$$

$$\Delta(2, a) = \{3\}$$

$$\Delta(5, a) = \{5, 6\}$$

$$\Delta(6, a) = \emptyset$$

Also, neuer Zustand  $\{1, 2, 3, 5, 6\}$  mit

$$\delta_{\mathcal{A}_{\text{DEA}}}(\{1, 2, 5, 6\}, a) = \{1, 2, 3, 5, 6\}$$

usw.



## Beweis (Fortsetzung)

**Konstruktion des determinierten endlichen Automaten  $\mathcal{A}_{\text{DEA}}$  formal:**

Gegeben: Indeterminierter endlicher Automat

$$\mathcal{A}_{\text{NDEA}} = (K, \Sigma, \Delta, I, F)$$

Wir konstruieren: Determinierten endlichen Automaten

$$\mathcal{A}_{\text{DEA}} = (K', \Sigma, \delta', I', F')$$

mit

- $K' = 2^K$  (die Potenzmenge von  $K$ )
- Übergangsfunktion

$$\delta' : 2^K \times \Sigma \rightarrow 2^K \quad \text{mit} \quad \delta'(M, a) := \bigcup_{q \in M} \Delta(q, a)$$

## Beweis (Fortsetzung)

**Konstruktion des determinierten endlichen Automaten  $\mathcal{A}_{\text{DEA}}$  formal:**

Gegeben: Indeterminierter endlicher Automata

$$\mathcal{A}_{\text{NDEA}} = (K, \Sigma, \Delta, I, F)$$

Wir konstruieren: Determinierten endlichen Automaten

$$\mathcal{A}_{\text{DEA}} = (K', \Sigma, \delta', I', F')$$

mit

- $I' = I$  (die Menge der initialen Zustände von  $\mathcal{A}_{\text{NDEA}}$ )
- $F' = \{M \subset K \mid M \cap F \neq \emptyset\}$   
(alle Zustandsmengen von  $\mathcal{A}_{\text{NDEA}}$ , die einen finalen Zustand enthalten)

## Beweis (Fortsetzung)

**Konstruktion des determinierten endlichen Automaten  $\mathcal{A}_{\text{DEA}}$  formal:**

Gegeben: Indeterminierter endlicher Automata

$$\mathcal{A}_{\text{NDEA}} = (K, \Sigma, \Delta, I, F)$$

Wir konstruieren: Determinierten endlichen Automaten

$$\mathcal{A}_{\text{DEA}} = (K', \Sigma, \delta', I', F')$$

**Merke:**

- $\emptyset \in K'$
- $\delta'(\emptyset, x) = \emptyset$  für alle  $x \in \Sigma$

## Beweis (Fortsetzung)

**Lemma:** Es ist

$$\delta'^*(M, w) = \bigcup_{q \in M} \Delta^*(q, w)$$

Beweis durch Induktion über die Länge von  $w$ :

**Induktionsanfang:**

$$\delta'^*(M, \varepsilon) = M = \bigcup_{q \in M} \{q\} = \bigcup_{q \in M} \Delta^*(q, \varepsilon)$$

## Beweis (Fortsetzung)

**Lemma:** Es ist

$$\delta'^*(M, w) = \bigcup_{q \in M} \Delta^*(q, w)$$

**Induktionsschritt:**

$$\begin{aligned} & \delta'^*(M, wa) \\ = & \delta'(\delta'^*(M, w), a) && \text{Def. von } * \\ = & \bigcup_{p \in \delta'^*(M, w)} \Delta(p, a) && \text{Definition von } \delta' \\ = & \bigcup_{p \in (\bigcup_{q \in M} \Delta^*(q, w))} \Delta(p, a) && \text{Ind.-Vor. für } \delta'(M, w) \\ = & \{q' \mid \exists q \in M \exists p \in \Delta^*(q, w) q' \in \Delta(p, a)\} \\ = & \{q' \mid \exists q \in M q' \in \Delta^*(q, wa)\} && \text{Def. von } * \\ = & \bigcup_{q \in M} \Delta^*(q, wa) \end{aligned}$$

# Gleichmächtigkeit von DEA und NDEA

## Beweis (Schluss)

Es gilt für alle  $w \in \Sigma^*$ :

$w \in L(\mathcal{A}_{\text{DEA}})$

gdw  $\delta'^*(I', w) \in F'$  (Def. der Sprache eines Automaten)

gdw  $\delta^*(I, w) \in F'$  (da  $I' = I$  per Def.)

gdw  $\delta^*(I, w) \cap F \neq \emptyset$  (Def. von  $F'$ )

gdw  $\bigcup_{q \in I} \Delta^*(q, w) \cap F \neq \emptyset$  (nach Lemma)

gdw  $\exists q \in I \exists q' \in F (q' \in \Delta^*(q, w))$

gdw  $w \in L(\mathcal{A}_{\text{NDEA}})$  (Def. der Sprache eines Automaten)

**Damit:**  $L(\mathcal{A}_{\text{DEA}}) = L(\mathcal{A}_{\text{NDEA}})$



# Teil III

- 1 Determinierte endliche Automaten (DEAs)
- 2 Indeterminierte endliche Automaten (NDEAs)
- 3 Automaten mit epsilon-Kanten**
- 4 Endliche Automaten akzeptieren genau die Typ-3-Sprachen
- 5 Pumping Lemma
- 6 Wortprobleme
- 7 Rational = Regulär

## Vom NDEA zum Automaten mit $\varepsilon$ -Kanten

**Bisher (NDEA):** Kanten mit einem **Buchstaben** beschriftet

**Jetzt (Automat mit  $\varepsilon$ -Kanten):** Kanten mit einem **Wort** beschriftet

**Es darf auch das leere Wort  $\varepsilon$  sein!**

## Ein Automaten mit $\varepsilon$ -Kanten kann ...

- in einem Schritt ein ganzes Wort verarbeiten
- einen Zustandsübergang machen, ohne dabei einen Buchstaben zu lesen

## Definition 13.1 (Automat mit $\varepsilon$ -Kanten)

Ein **Automat mit  $\varepsilon$ -Kanten ( $\varepsilon$ -NDEA)**  $A$  ist ein Tupel

$$A = (K, \Sigma, \Delta, I, F)$$

Dabei ist

- $K$  eine endliche Menge von Zuständen,
- $\Sigma$  ein endliches Alphabet,
- $\Delta \subseteq (K \times \Sigma^*) \times K$  eine Übergangsrelation,
- $I \subseteq K$  eine Menge von Startzuständen,
- $F \subseteq K$  eine Menge von finalen Zuständen

# Automaten mit $\varepsilon$ -Kanten: Übergangsrelation

## Definition 13.2 (Erweiterung von $\Delta$ zu $\Delta^*$ )

$$\Delta^* \subseteq (K \times \Sigma^*) \times K$$

ist (ähnlich wie für NDEAs) definiert durch:

$$\begin{aligned} \Delta^*((q, \varepsilon), q') & \quad \underline{\text{gdw}} \quad q' = q \quad \text{oder} \quad \Delta((q, \varepsilon), q') \\ \Delta^*((q, w_1 w_2), q') & \quad \underline{\text{gdw}} \quad \exists q'' \in K \\ & \quad \Delta^*((q, w_1), q'') \vee \Delta((q, w_1), q'') \\ & \quad \wedge \\ & \quad \Delta^*((q'', w_2), q') \vee \Delta((q'', w_2), q') \end{aligned}$$

## Definition 13.3 (Von $\varepsilon$ -NDEA akzeptierte Sprache)

Die von einem Automaten mit  $\varepsilon$ -Kanten

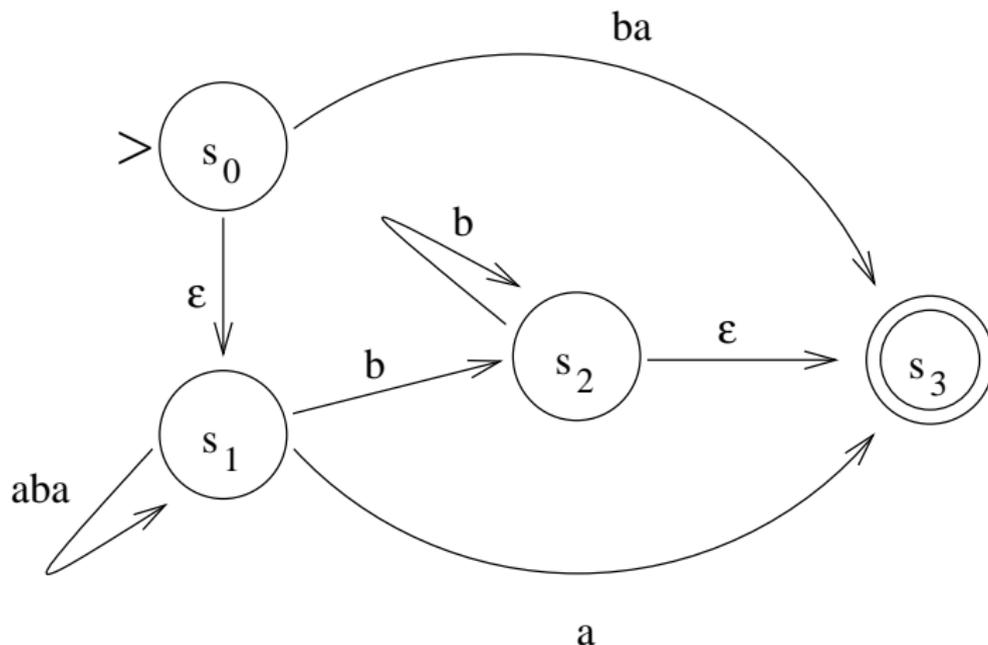
$$\mathcal{A} = (K, \Sigma, \Delta, I, F)$$

**akzeptierte Sprache** ist

$$L(\mathcal{A}) := \{ w \in \Sigma^* \mid \exists s_0 \in I \exists q \in F \Delta^*((s_0, w) q) \}$$

# Automaten mit $\varepsilon$ -Kanten: Beispiel

## Beispiel 13.4 (Automaten mit $\varepsilon$ -Kanten)



**Akzeptiert:**  $\{aba\}^*\{b\}\{b\}^* + \{aba\}^*\{a\} + \{ba\}$

# Gleichmächtigkeit von Automaten mit $\varepsilon$ -Kanten und NDEAs

## Theorem 13.5 ( $\varepsilon$ -NDEA gleich mächtig wie NDEA)

*Zu jedem Automaten mit  $\varepsilon$ -Kanten  $\mathcal{A}$  existiert ein indeterminierter endlicher Automat  $\mathcal{A}'$  mit*

$$L(\mathcal{A}) = L(\mathcal{A}')$$

## Beweis.

### Transformation von $\mathcal{A}$ in einen NDEA ohne $\varepsilon$ -Kanten

- 1 Ersetze Übergänge:
  - mit nur einem Buchstaben markiert  $\rightarrow$  beibehalten
  - mit einem Wort  $w$  markiert ( $|w| = n$ )  $\rightarrow$  ersetze durch  $n$  Übergänge (verwende  $n - 1$  neue, zusätzlicher Zustände)
  - $\varepsilon$ -Übergänge  $\rightarrow$  statt diesen

$$\Delta((q, a), q'')$$

für jedes Paar

$$\Delta((q, a), q') \text{ und } \Delta((q', \varepsilon), q'')$$



# Gleichmächtigkeit von Automaten mit $\varepsilon$ -Kanten und NDEAs

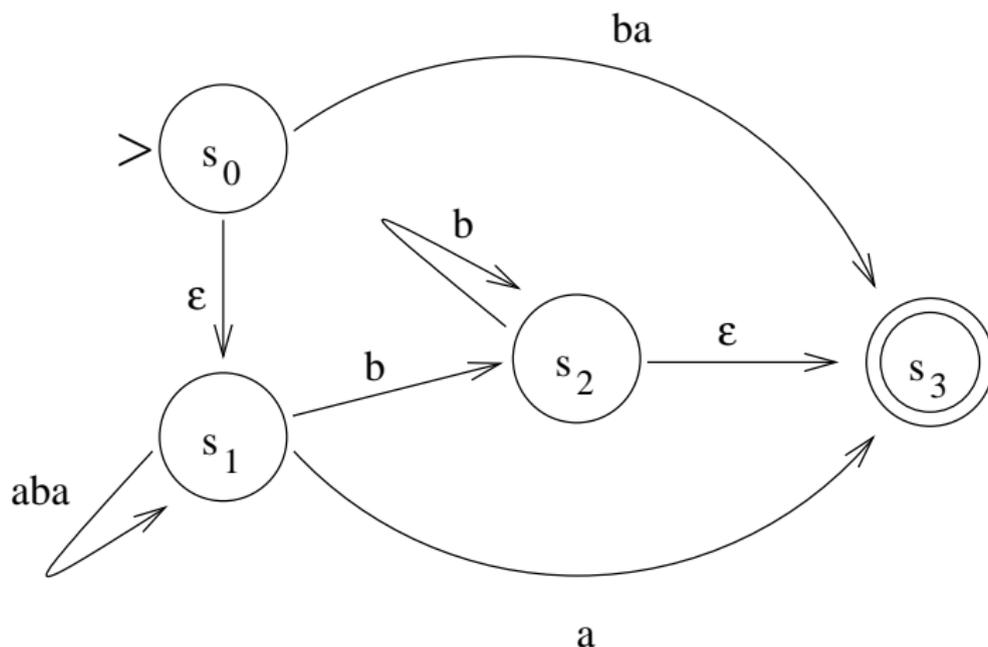
## Beweis (Fortsetzungen)

### Transformation von $\mathcal{A}$ in einen NDEA ohne $\varepsilon$ -Kanten

- 2. Zusätzliche Initialzustände:  
Falls  $q \in I$  und  $\Delta^*((q, \varepsilon), q')$ , dann auch  $q' \in I$
- 3. Finalzustände bleiben unverändert

# Gleichmächtigkeit: Beispiel

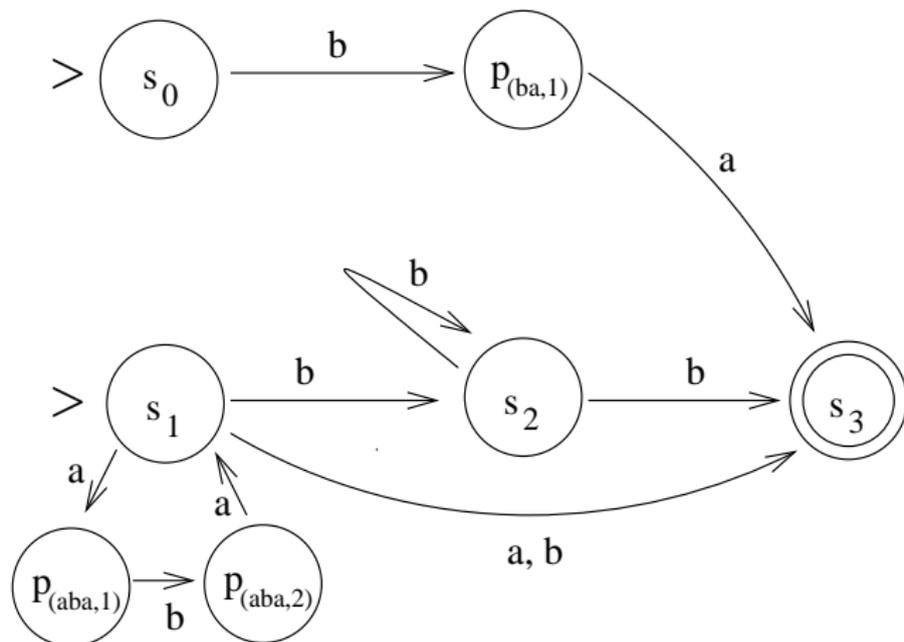
## Beispiel 13.6 (Der Automat mit $\epsilon$ -Kanten ...)



**Akzeptiert:**  $\{aba\}^*\{b\}\{b\}^* + \{aba\}^*\{a\} + \{ba\}$

# Gleichmächtigkeit: Beispiel

## Beispiel 13.7 (... wird transformiert in den äquivalenten NDEA)



**Akzeptiert:**  $\{aba\}^* \{b\} \{b\}^* + \{aba\}^* \{a\} + \{ba\}$

# Teil III

- 1 Determinierte endliche Automaten (DEAs)
- 2 Indeterminierte endliche Automaten (NDEAs)
- 3 Automaten mit epsilon-Kanten
- 4 Endliche Automaten akzeptieren genau die Typ-3-Sprachen**
- 5 Pumping Lemma
- 6 Wortprobleme
- 7 Rational = Regulär

## Theorem 14.1 (Satz von Kleene: $\text{RAT} = \text{L}_3$ )

*Eine Sprache  $L$  ist rational gdw  $L$  ist regulär.*

### Merke:

**$L$  ist rational heißt:** es gibt einen endlichen Automaten, der  $L$  akzeptiert

**$L$  ist regulär heißt:** es gibt eine linkslineare Grammatik für  $L$

# Satz von Kleene

## Stephen Cole Kleene ★ 1909, † 1994

- Mathematiker und Logiker
- Promovierte bei Church in Princeton (wie Turing und viele andere)
- Professor an der Universität von Wisconsin
- Einer der Begründer der theoretischen Informatik
- Unter anderem:  
Erfinder der Regulären Ausdrücke

